

6. Punktmechanik

Punktmechanik

$$\vec{r} \quad \longleftrightarrow \quad \vec{v} \quad \longleftrightarrow \quad \vec{a} \quad \longleftrightarrow \quad \vec{F}$$

Punktmechanik

$$\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt}$$

\vec{r}

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt}$$

\vec{v}

$$\vec{F} = m\vec{a}$$

\vec{a}

\vec{F}

Punktmechanik

$$\vec{r} \quad \vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} \quad \vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} \quad \vec{F} = m\vec{a}$$
$$\vec{r}(t) = \int_{t_0}^t \vec{v}(t') dt' + \vec{r}(t_0) \quad \vec{v}(t) = \int_{t_0}^t \vec{a}(t') dt' + \vec{v}(t_0)$$
$$\vec{a} = \frac{\vec{F}}{m}$$

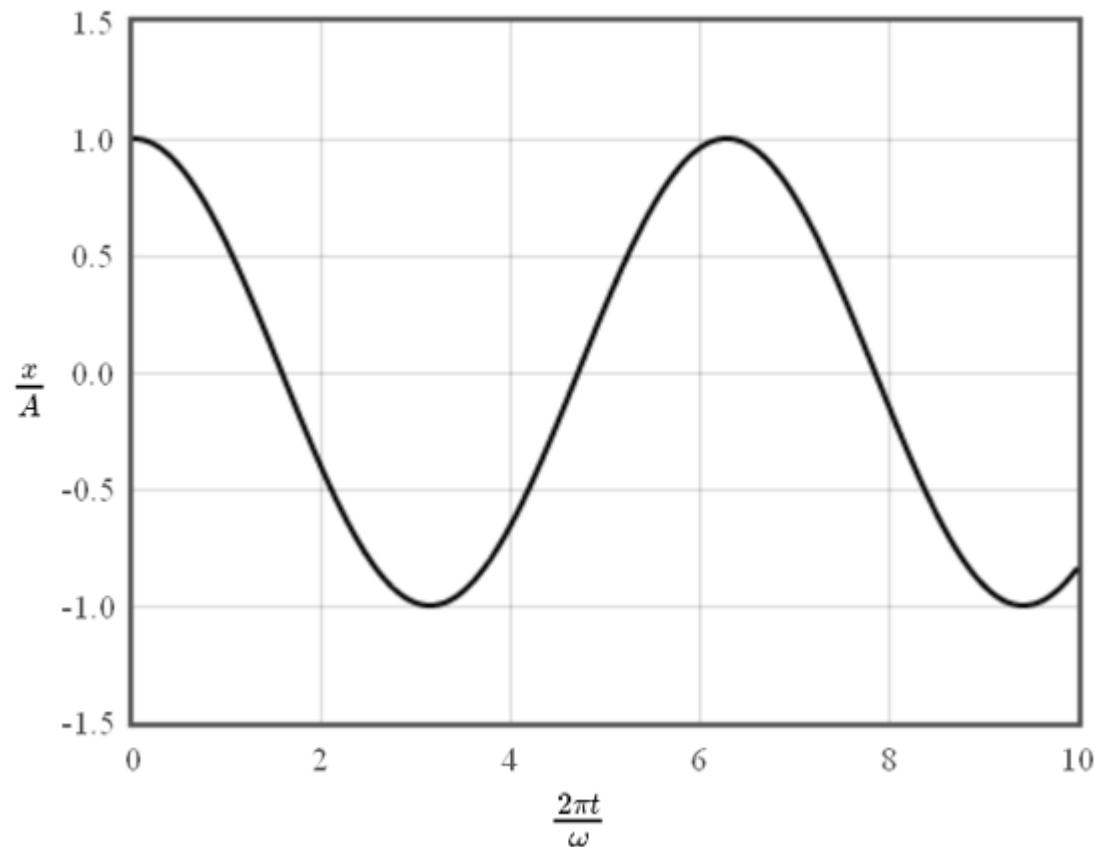
Fähigkeiten

Mechanik punktartiger Teilchen

Bei gegebener Position \vec{r} [m], Geschwindigkeit \vec{v} [m/s], Beschleunigung \vec{a} [m/s^2], oder Kraft \vec{F} [N] als Funktion der Zeit eines Teilchens, müssen Sie in der Lage dazu sein, jede der vier Größen durch Integrieren oder Ableiten der anderen Größen zu erhalten.

App: Numerische Integration und Differentiation von Funktionen in Abhängigkeit von t .

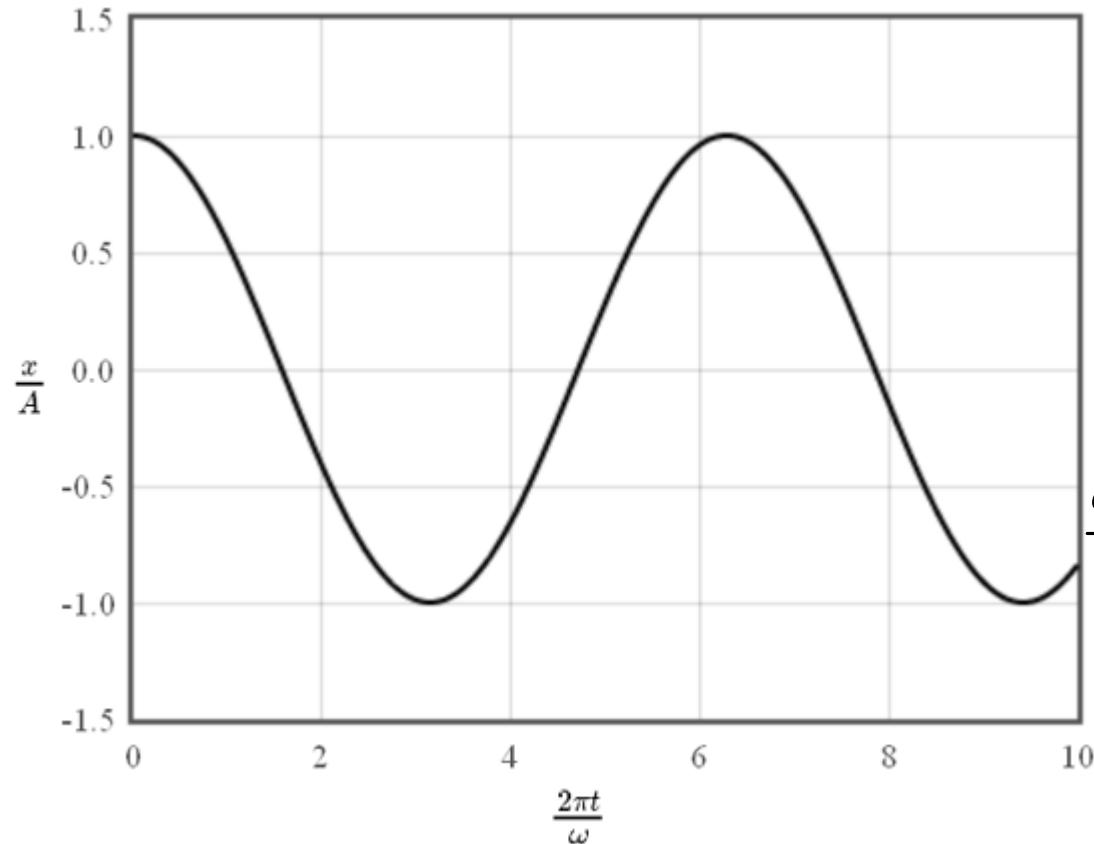
Harmonische Bewegung



Radian

$$x = A \cos(2\pi ft)$$

Harmonische Bewegung



Radian

$$x = A \cos(2\pi f t)$$

$$\frac{dx}{dt} = -2\pi f A \sin(2\pi f t)$$

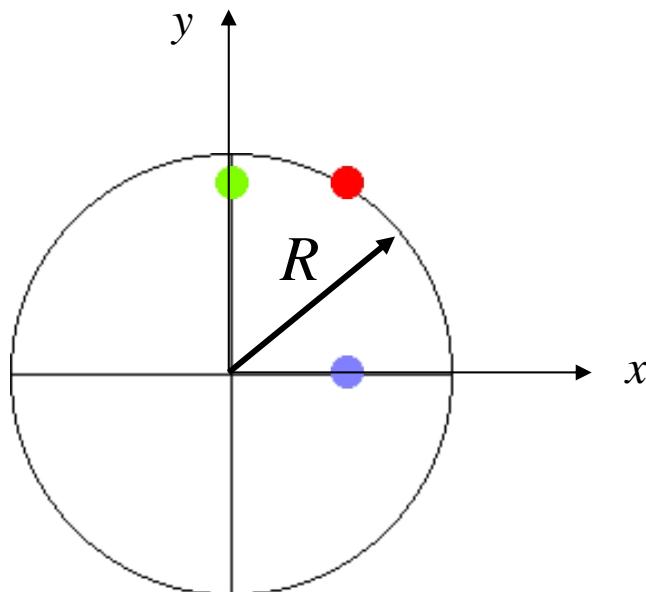
$$\frac{d^2x}{dt^2} = -(2\pi f)^2 A \cos(2\pi f t)$$

$$F_x = ma = -m(2\pi f)^2 A \cos(2\pi f t) = -m(2\pi f)^2 x$$

$$F_x \propto f^2$$

Lineare Federkraft:

Kreisbewegung



$$\vec{r} = R \cos(\omega t) \hat{x} + R \sin(\omega t) \hat{y}$$

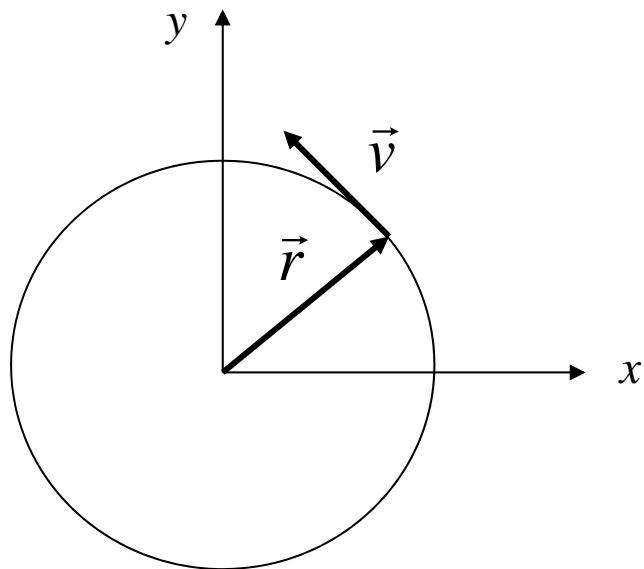
$$|\vec{r}| = \sqrt{R^2 \cos^2(\omega t) + R^2 \sin^2(\omega t)} = R$$

$$\omega = 2\pi f$$

Frequenz [1/s] = [Hz]

Winkelgeschwindigkeit [rad/s]

Kreisbewegung



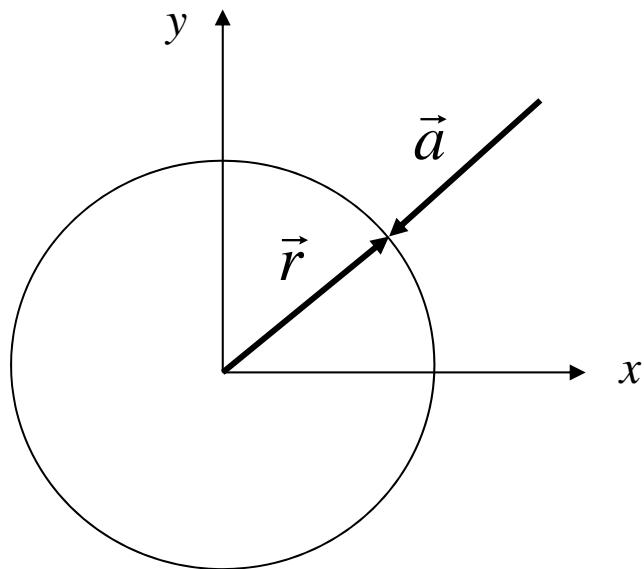
$$\vec{r} = R \cos(\omega t) \hat{x} + R \sin(\omega t) \hat{y}$$

$$\vec{v} = -\omega R \sin(\omega t) \hat{x} + \omega R \cos(\omega t) \hat{y}$$

$$|\vec{v}| = |\omega R|$$

$$\vec{r} \cdot \vec{v} = -\omega R^2 \sin(\omega t) \cos(\omega t) + \omega R^2 \sin(\omega t) \cos(\omega t) = 0.$$

Kreisbewegung



$$\vec{r} = R \cos(\omega t) \hat{x} + R \sin(\omega t) \hat{y}$$

$$\vec{v} = -\omega R \sin(\omega t) \hat{x} + \omega R \cos(\omega t) \hat{y}$$

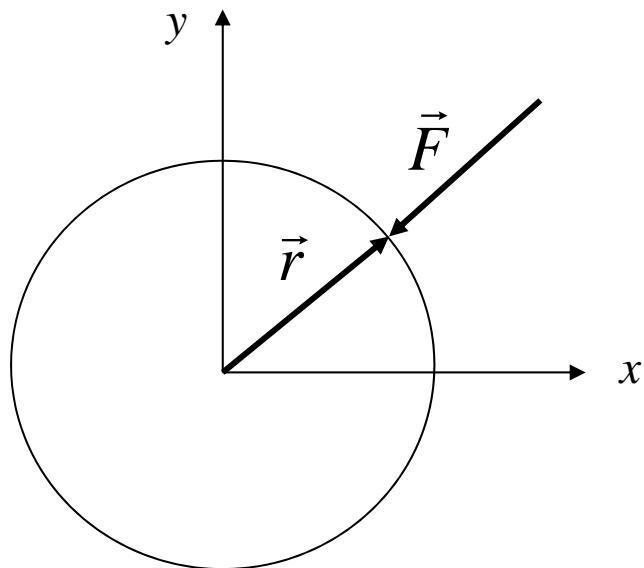
$$\vec{a} = -\omega^2 R \cos(\omega t) \hat{x} - \omega^2 R \sin(\omega t) \hat{y}$$

$$\vec{a} = -\omega^2 \vec{r}$$

$$|\vec{a}| = |\omega^2 R| = \frac{|\vec{v}|^2}{R}$$

Zentrifugalbeschleunigung

Kreisbewegung



$$\vec{r} = R \cos(\omega t) \hat{x} + R \sin(\omega t) \hat{y}$$

$$\vec{v} = -\omega R \sin(\omega t) \hat{x} + \omega R \cos(\omega t) \hat{y}$$

$$\vec{a} = -\omega^2 R \cos(\omega t) \hat{x} - \omega^2 R \sin(\omega t) \hat{y}$$

$$\vec{F} = m\vec{a} = -m\omega^2 \vec{r}$$

$$|\vec{F}| = |m\omega^2 R| = \frac{m|\vec{v}|^2}{R}$$

Zentrifugalkraft