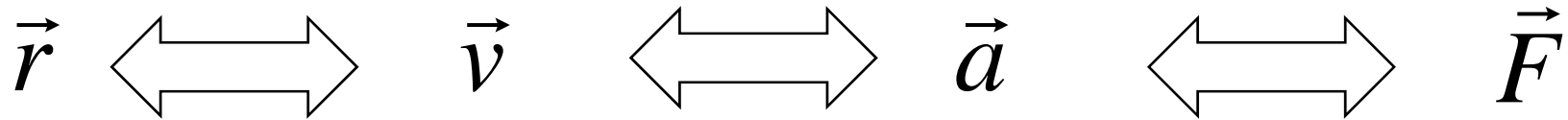


# 4. Punktmechanik

---

# Punktmechanik

---



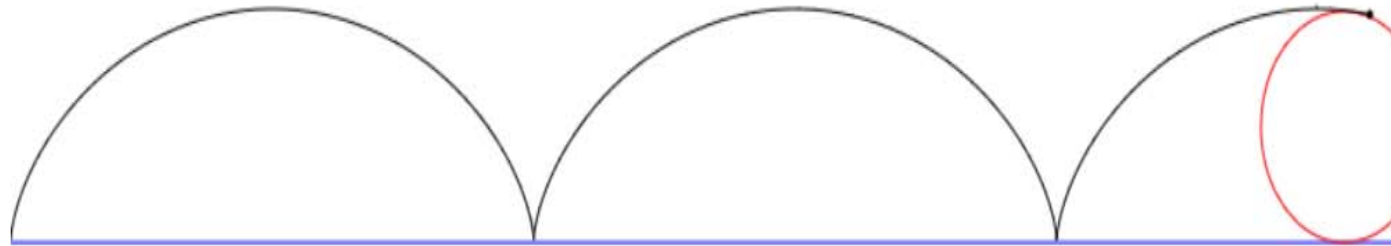
# Punktmechanik

---

$$\vec{r} \quad \vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} \quad \vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} \quad \vec{F} = m\vec{a}$$

## Zykloid (Radlaufkurve)

Ein kleiner Stein der Masse  $m = 68 \text{ g}$  steckt in einem Autoreifen. Der Radius des Reifens ist  $R = 0.3 \text{ m}$ . Der Stein folgt einem **Zykloid** während der Reifen rollt. Der Reifen rollt mit einer konstanten Geschwindigkeit  $v = 6 \text{ m/s}$ .



Der Positionsvektor der Steines ist:

$$\vec{r}(t) = R \left( \frac{vt}{R} - \sin\left(\frac{vt}{R}\right) \right) \hat{x} + R \left( 1 - \cos\left(\frac{vt}{R}\right) \right) \hat{y} \text{ [m]}.$$

Wie groß ist die Minimalgeschwindigkeit des Steines?

$$|\vec{v}_{min}| = \text{[ ]} \text{ [m/s]}$$

Wie groß ist die Maximalgeschwindigkeit des Steines?

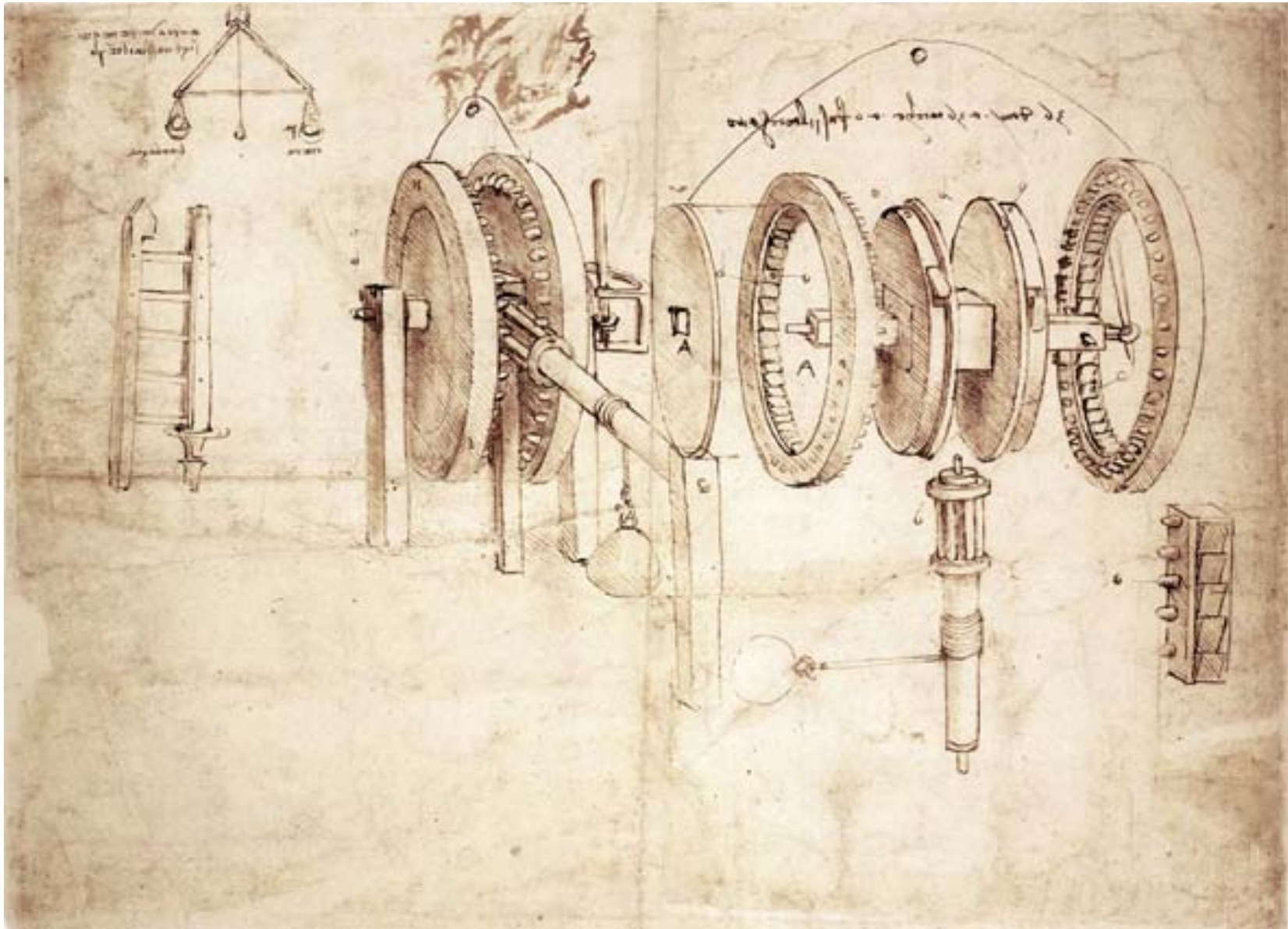
$$|\vec{v}_{max}| = \text{[ ]} \text{ [m/s]}$$

Wie groß ist die Kraft auf den Stein zur Zeit  $t = 8$  Sekunden?

$$\vec{F} = \text{[ ]} \hat{x} + \text{[ ]} \hat{y} \text{ [N]}.$$

# Bewegung $\leftrightarrow$ Kraft

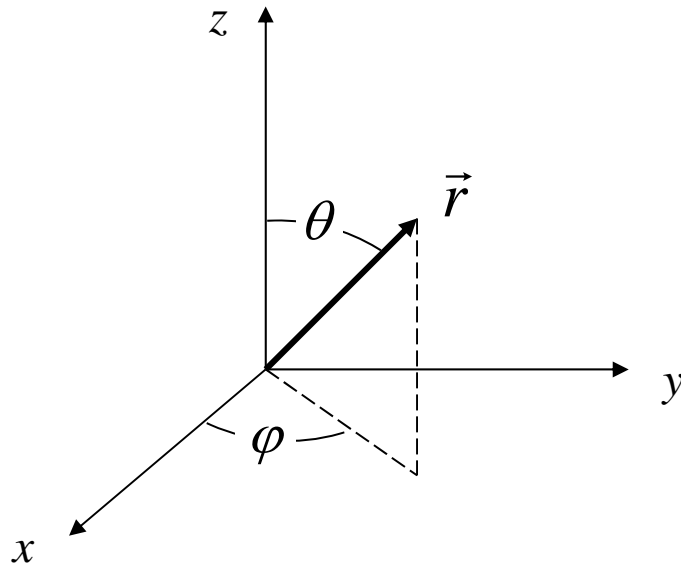
---



# Corioliskraft

---

$$\vec{r}(t) = R \sin(\Omega t) \cos(\omega t) \hat{x} + R \sin(\Omega t) \sin(\omega t) \hat{y} + R \cos(\Omega t) \hat{z}$$



$$\theta = \Omega t$$

$$\varphi = \omega t$$

$\vec{F}?$

# Corioliskraft

---

$$\vec{r}(t) = R \sin(\Omega t) \cos(\omega t) \hat{x} + R \sin(\Omega t) \sin(\omega t) \hat{y} + R \cos(\Omega t) \hat{z}$$

$$\begin{aligned} \vec{v}(t) = & (\Omega R \cos(\Omega t) \cos(\omega t) - \omega R \sin(\Omega t) \sin(\omega t)) \hat{x} \\ & + (\Omega R \cos(\Omega t) \sin(\omega t) + \omega R \sin(\Omega t) \cos(\omega t)) \hat{y} - \Omega R \sin(\Omega t) \hat{z} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \vec{F}(t) = & mR [(-\Omega^2 \sin(\Omega t) \cos(\omega t) - \Omega \omega \cos(\Omega t) \sin(\omega t) \\ & - \omega \Omega \cos(\Omega t) \sin(\omega t) - \omega^2 \sin(\Omega t) \cos(\omega t)) \hat{x} \\ & + (-\Omega^2 \sin(\Omega t) \sin(\omega t) + \Omega \omega \cos(\Omega t) \cos(\omega t) + \Omega \omega \cos(\Omega t) \cos(\omega t) \\ & - \omega^2 \sin(\Omega t) \sin(\omega t)) \hat{y} - \Omega^2 \cos(\Omega t) \hat{z}] \end{aligned}$$

# Müssen wir die Coriolis-Kraft für die Prüfung wissen?

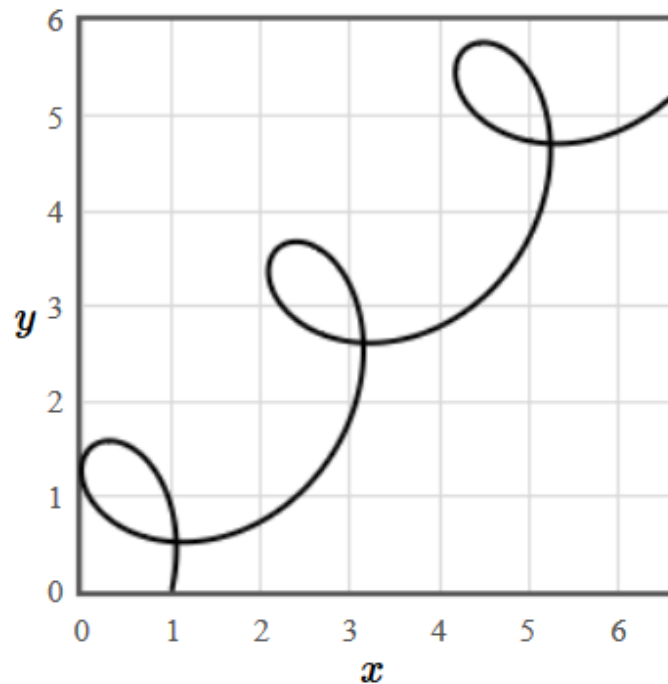
## Problem 2

Die Bahnkurve eines Teilchens der Masse  $m = 33 \text{ g}$  ist,

$$\vec{r}(t) = (t + \cos(3t)) \hat{x} + (t + \sin(3t)) \hat{y} \quad [\text{m}].$$

Dabei ist  $t$  die Zeit in Sekunden.

immer Radiant



Welche Kraft wirkt auf das Teilchen zur Zeit  $t = 1 \text{ s}$ ?

$$\vec{F} = \boxed{\phantom{000}} \hat{x} + \boxed{\phantom{000}} \hat{y} + \boxed{\phantom{000}} \hat{z} \quad [\text{N}]$$



## Position → Kraft (numerisch)

Ein auf einer geraden Straße fahrendes Auto hat ein GPS-Gerät installiert, welches die Position des Autos speichert. Die Masse des Autos ist 1081 kg. Welche Kraft wirkt auf das Auto zur Zeit  $t = 20$  s?

Differenzieren Sie mittels der [APP Numerische Integration](#).

$t$ [s]	$x$ [m]
0.00	14.000000
0.500	28.189951
1.00	42.548471
1.50	57.052331
2.00	71.676582
2.50	86.394701
3.00	101.17875
3.50	115.99954
4.00	130.82686
4.50	145.62964
5.00	160.37619

Punkt ↔ Komma

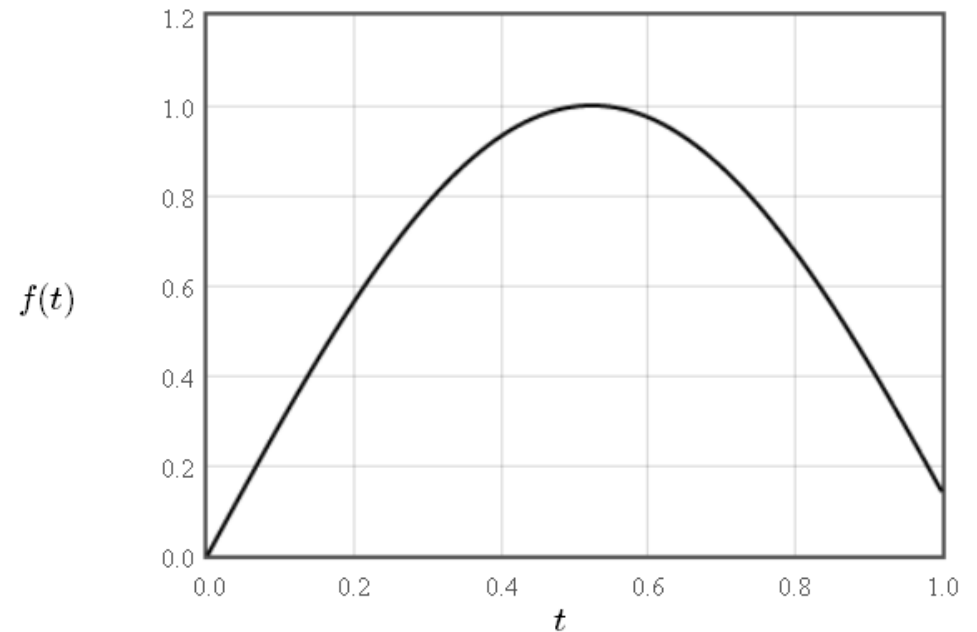
Lösung

- Lehrplan
- Bücher
- Testfragen

## Numerische Integration and Differentiation

$f(t) =$     
 from  $t_1 =$   to  $t_2 =$  .

$t$	$f(t)$
0.02000	0.05996
0.02333	0.06994
0.02667	0.07991
0.03000	0.08988
0.03333	0.09983
0.03667	0.1098
0.04000	0.1197
0.04333	0.1296
0.04667	0.1395
0.05000	0.1494
0.05333	0.1593



### Die 1. Ableitung

Die Ableitung von  $f(t)$  wird berechnet aus

$$\frac{df}{dt} \approx \frac{f(t+\Delta t) - f(t)}{\Delta t} .$$

# Differentialgleichungen

---

$$ma_x = m \frac{d^2 x}{dt^2} = F_x(x, v_x, t)$$

$$\frac{dx}{dt} = v_x \quad \frac{dv_x}{dt} = \frac{F_x(x, v_x, t)}{m}$$

# Numerisches Lösen von Differentialgleichungen

---

Anfangsbedingungen:  $x(t=0) = x_0$        $v_x(t=0) = v_{x0}$

$$\frac{dx}{dt} = v_x \quad \frac{dv_x}{dt} = \frac{F_x(x, v_x, t)}{m}$$

$$x(\Delta t) \approx x_0 + \frac{dx}{dt} \Delta t \quad v_x(\Delta t) \approx v_{x0} + \frac{dv_x}{dt} \Delta t$$

# Ball werfen ohne Reibung

---

## Numerisches Lösen von Differentialgleichungen 2. Ordnung

$$\frac{dx}{dt} = v_x$$
$$a_x = \frac{F_x}{m} = \frac{dv_x}{dt} = -9.81$$

Anfangsbedingungen:

$$x(t_0) = 0$$

$$\Delta t = 0.05$$

$$v_x(t_0) = 100$$

$$N_{steps} = 500$$

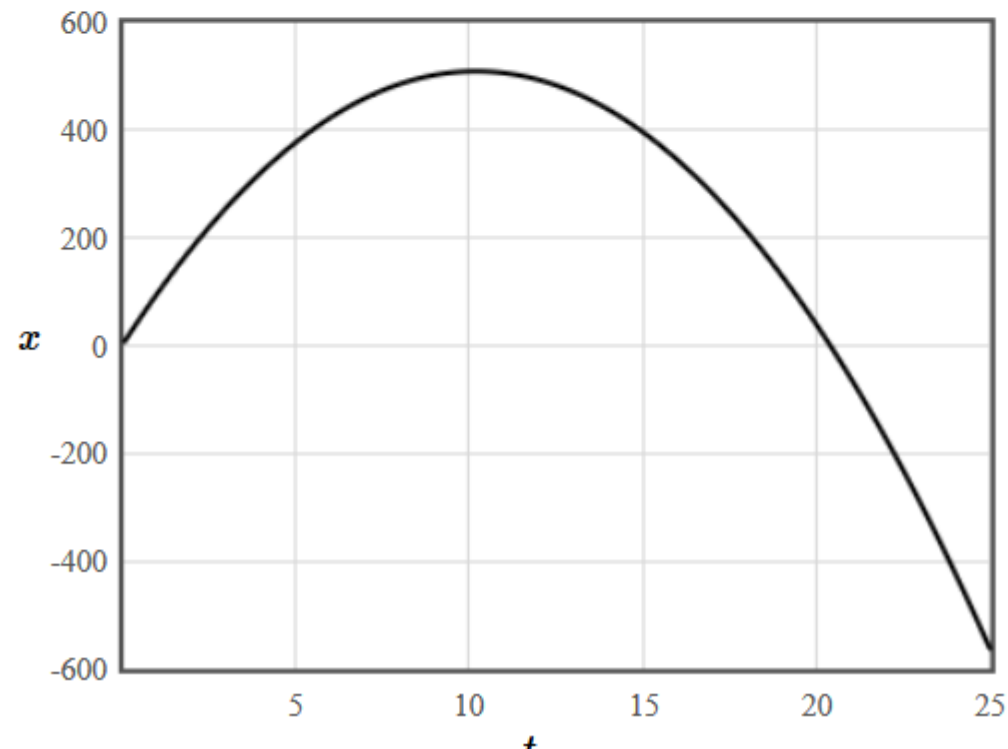
$$t_0 = 0$$

Graphische Darstellung: x vs. t

Absenden

$$F = m \frac{d^2 x}{dt^2} = -mg$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} = \frac{dv}{dt} = -g$$



# Ball werfen mit Reibung

## Numerisches Lösen von Differentialgleichungen 2. Ordnung

$$\frac{dx}{dt} = vx$$

$$\frac{dv_x}{dt} = -9.81 - 0.01*vx - 0.03*vx*abs(vx)$$

Anfangsbedingungen:

$$x(t_0) = 0$$

$$v_x(t_0) = 100$$

$$t_0 = 0$$

$$\Delta t = 0.05$$

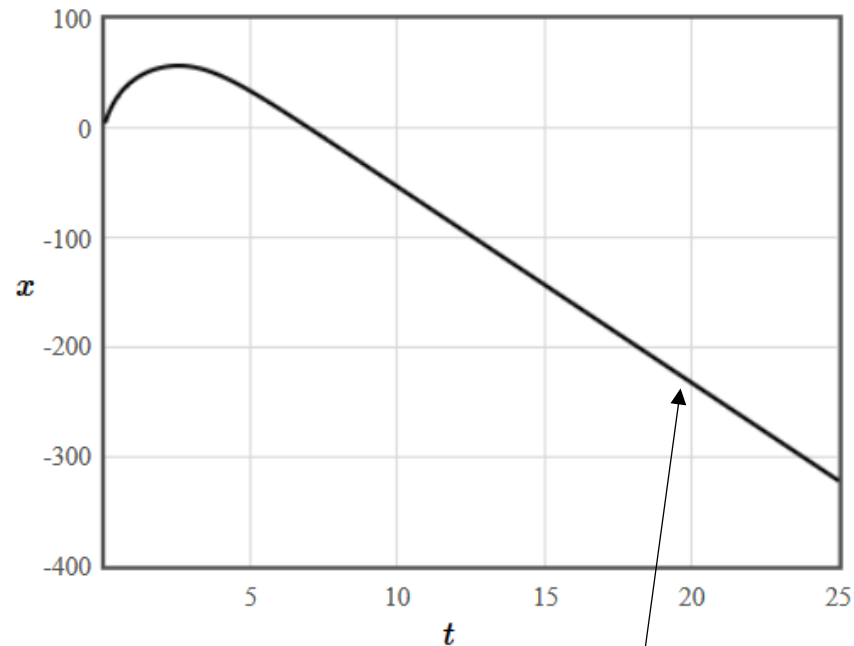
$$N_{steps} = 500$$

Graphische Darstellung: x vs. t

Absenden

$$F = m \frac{d^2 x}{dt^2} = -mg - av_x - bv_x |v_x|$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} = \frac{dv}{dt} = -g - \frac{a}{m} v_x - \frac{b}{m} v_x |v_x|$$



Endgeschwindigkeit

# Massa - Feder

## Numerisches Lösen von Differentialgleichungen 2. Ordnung

$$\frac{dx}{dt} = \text{vx}$$

$$\frac{dv_x}{dt} = -3*x$$

Anfangsbedingungen:

$$x(t_0) = 0$$

$$v_x(t_0) = 1$$

$$t_0 = 0$$

$$\Delta t = 0.05$$

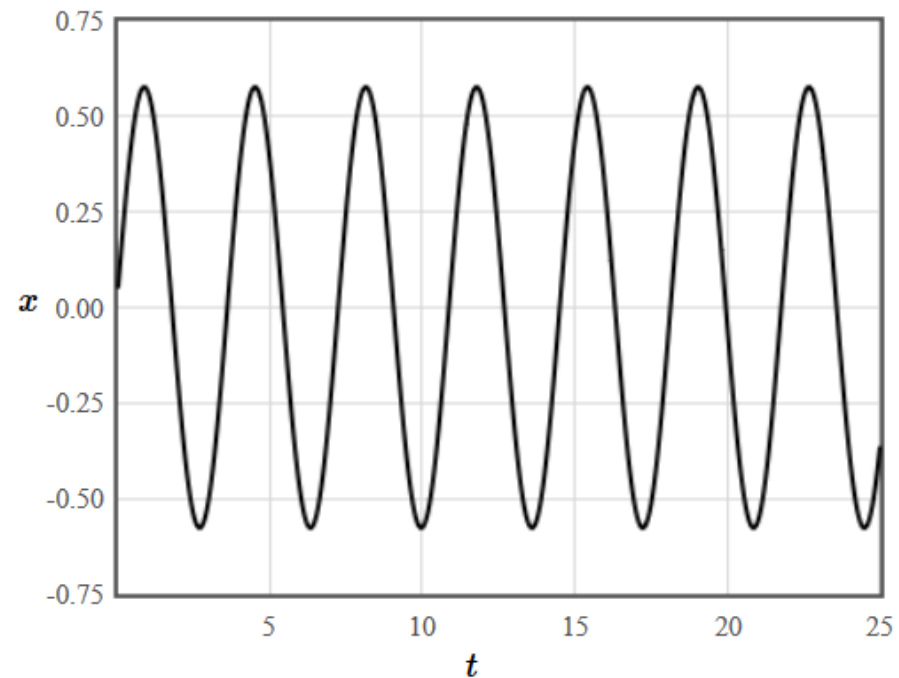
$$N_{steps} = 500$$

Graphische Darstellung: x vs. t

Absenden

$$F = m \frac{d^2 x}{dt^2} = -kx$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} = \frac{dv_x}{dt} = -\frac{k}{m} x$$



# Massa - Feder mit Reibung

## Numerisches Lösen von Differentialgleichungen 2. Ordnung

$$\frac{dx}{dt} = vx$$

$$\frac{dv_x}{dt} = -3*x - 0.1*vx$$

Anfangsbedingungen:

$$x(t_0) = 0$$

$$v_x(t_0) = 1$$

$$t_0 = 0$$

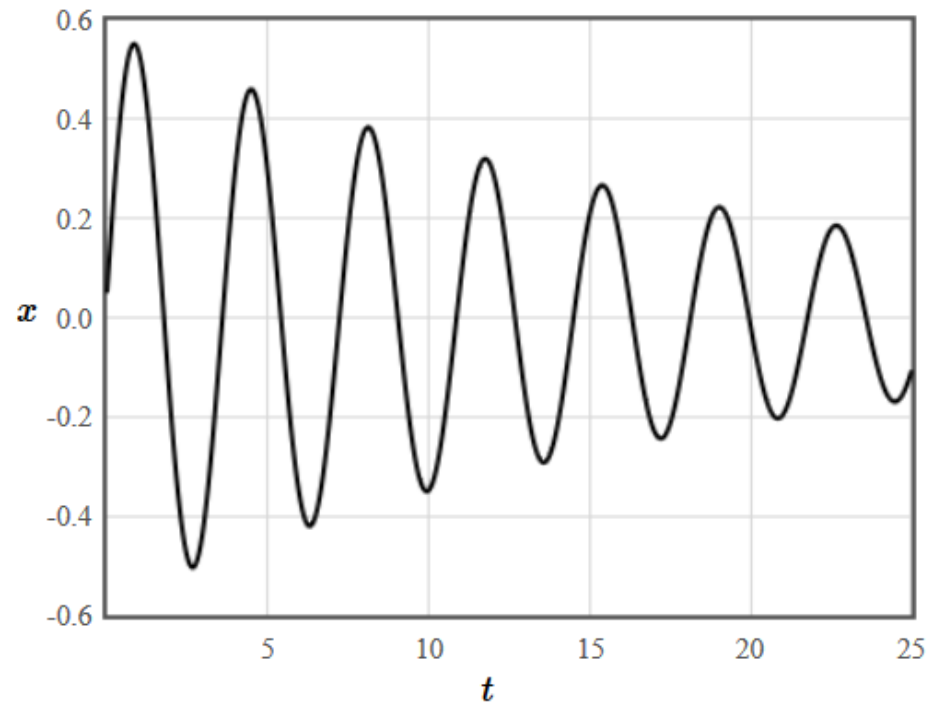
$$\Delta t = 0.05$$

$$N_{steps} = 500$$

Graphische Darstellung:  vs.

Absenden

$$F = m \frac{d^2 x}{dt^2} = -kx - av_x$$
$$\frac{d^2 x}{dt^2} = \frac{dv_x}{dt} = -\frac{k}{m} x - \frac{a}{m} v_x$$

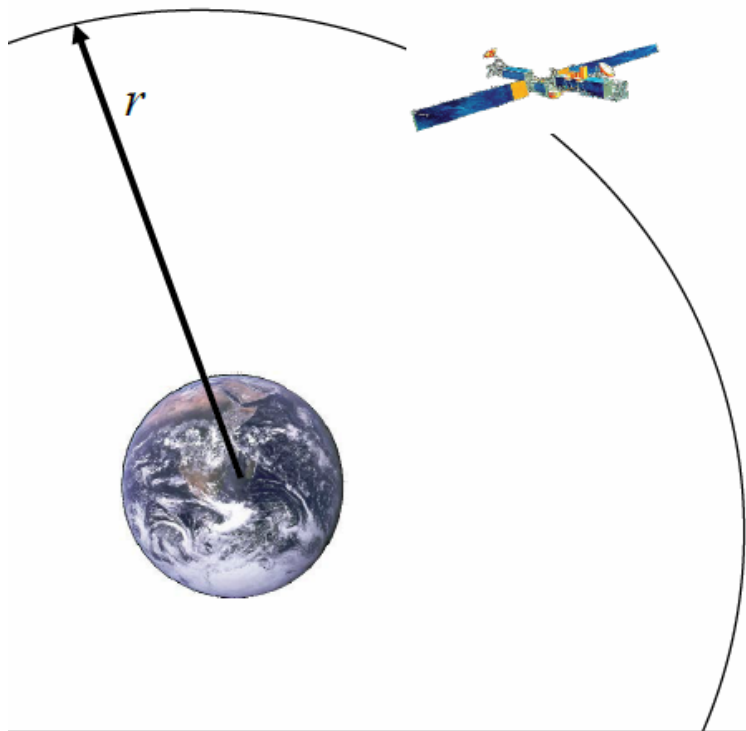




# Satellitenbahnen

$$\vec{F} = \frac{-Gm_{erde}m_{sat}}{r^2} \hat{r}$$

$$\frac{dv_x}{dt} = \frac{-Gm_{erde}m_{sat}x}{m_{sat}(x^2 + y^2 + z^2)^{3/2}}$$



## Numerical 6th order differential equation solver

$$\frac{dx}{dt} = v_x$$

$$\frac{dv_x}{dt} = -x \cdot 6.6726E-11 \cdot 5.97219E24 / \text{pow}(x^2 + y^2 + z^2, 3/2)$$

$$\frac{dy}{dt} = v_y$$

$$\frac{dv_y}{dt} = -y \cdot 6.6726E-11 \cdot 5.97219E24 / \text{pow}(x^2 + y^2 + z^2, 3/2)$$

$$\frac{dz}{dt} = v_z$$

$$\frac{dv_z}{dt} = -z \cdot 6.6726E-11 \cdot 5.97219E24 / \text{pow}(x^2 + y^2 + z^2, 3/2)$$

Initial conditions:

$$t_0 = 0$$

$$\Delta t = 60$$

$$x(t_0) = 0$$

$$N_{steps} = 1500$$

$$v_x(t_0) = 7900$$

Plot: y vs. x

$$y(t_0) = 6371000$$

$$v_y(t_0) = 0$$

$$z(t_0) = 0$$

$$v_z(t_0) = 0$$